

# IA353 - Redes Neurais

## \* Solução de Quadrados Mínimos

Considere o sistema linear  $A\underline{w} = \underline{b}$ , onde

$$A = \begin{bmatrix} \underline{a}_1^T \\ \vdots \\ \underline{a}_N^T \end{bmatrix}, \text{ sendo que } \underline{a}_i = [a_{i1} \dots a_{in}]^T \text{ denota um conjunto de } n \text{ entradas (pl. o } i\text{-ésimo padrão)}$$

$\underline{w} = [w_1 \dots w_n]^T$  é o vetor de coeficientes

$\underline{b} = [b_1 \dots b_N]^T$  é o vetor de respostas desejadas

Queremos determinar os valores ótimos dos coeficientes no sentido de quadrados mínimos, i.e., o vetor  $\underline{w}$  que minimiza a norma do vetor  $\underline{e} = A\underline{w} - \underline{b}$ .

1º caso:  $A \in \mathbb{R}^{N \times n}$ , com  $n < N$  e de posto completo

• temos mais padrões de entrada  $\underline{a}_i$  do que parâmetros ajustáveis

• OBJETIVO:  $\min_{\underline{w}} \frac{1}{2} \|\underline{e}\|^2$

Logo,

$$\begin{aligned} \|\underline{e}\|^2 &= \|A\underline{w} - \underline{b}\|^2 = (A\underline{w} - \underline{b})^T (A\underline{w} - \underline{b}) \\ &= (\underline{w}^T A^T A \underline{w} - \underline{w}^T A^T \underline{b} - \underline{b}^T A \underline{w} + \underline{b}^T \underline{b}) \end{aligned}$$

Derivando com respeito a  $\underline{w}$ :

$$\begin{aligned} \frac{\partial \frac{1}{2} \|\underline{e}\|^2}{\partial \underline{w}} &= \frac{1}{2} (2 \underline{w}^T A^T A - \underline{b}^T A - (A \underline{b})^T) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{no ponto} \\ \text{ótimo} \end{array} \right. \\ &= \underline{w}^T A^T A - \frac{1}{2} \underline{b}^T A - \frac{1}{2} \underline{b}^T A = \underline{0} \end{aligned}$$

Então,  $\underline{w}^T A^T A = \underline{b}^T A$

Com isto,  $\underline{w}^T = \underline{b}^T A (A^T A)^{-1}$

Note que a inversa é

Aplicando o operador  $(\cdot)^T$ :

tomada sobre  $A^T A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

$$\underline{w} = (A^T A)^{-1} A^T \underline{b}$$

2º caso:  $A \in \mathbb{R}^{N \times n}$ , com  $N < n$  e de posto completo

• temos mais parâmetros livres do que padrões de entrada; ou, equivalentemente, temos mais variáveis a determinar do que equações. Neste caso, há infinitos soluções.

11

Sendo assim, é possível definir como única solução aquela que atinge a mínima norma do vetor de coeficientes, resultando no problema:

$$\begin{aligned} \min_{\underline{w}} \quad & \frac{1}{2} \underline{w}^T \underline{w} \\ \text{s.a.} \quad & A\underline{w} = \underline{b} \end{aligned}$$

O Lagrangiano fica:  $d(\underline{w}, \underline{\lambda}) = \frac{1}{2} \underline{w}^T \underline{w} - \underline{\lambda}^T (A\underline{w} - \underline{b})$

Aplicando as condições de otimalidade:

$$\frac{\partial d(\underline{w}, \underline{\lambda})}{\partial \underline{w}} = \underline{w}^T - \underline{\lambda}^T A = 0 \Rightarrow \underline{w} = A^T \underline{\lambda} \quad (\text{I})$$

$$\frac{\partial d(\underline{w}, \underline{\lambda})}{\partial \underline{\lambda}} = (A\underline{w} - \underline{b}) = 0 \quad (\text{II})$$

Substituindo  $\underline{w}$  de (I) em (II), obtemos:

$$AA^T \underline{\lambda} = \underline{b}$$

Como a matriz  $A$  é de posto completo, então  $AA^T$  possui inversa, de modo que:

$$\underline{\lambda} = (AA^T)^{-1} \underline{b} \quad (\text{III})$$

Substituindo (III) em (I), chegamos à outra forma da solução baseada na pseudo-inversa de  $A$ :

$$\underline{w} = A^T (AA^T)^{-1} \underline{b}$$

Entre as infinitas soluções que atingem o mesmo erro quadrático, esta é a de mínima norma.